**LAPORAN TUGAS ALGORITMA DAN PEMROGRAMAN**

**Cara Kerja Hurdle**

**2023F**

****

Anggota Kelompok 11:

1. Ardli Kafi Murabby (23091397196)
2. Fina Fadhilah Maulana (23091397207)
3. Aldy Yusuf Kurniawan (23091397206)

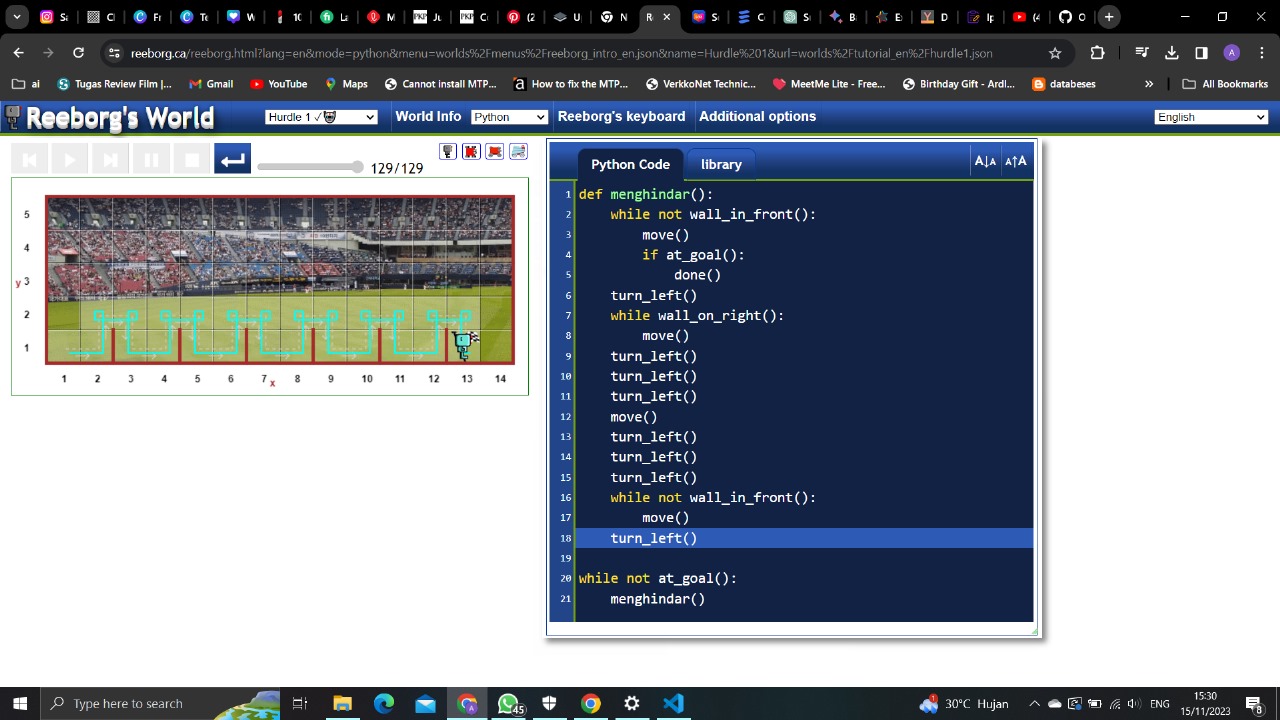
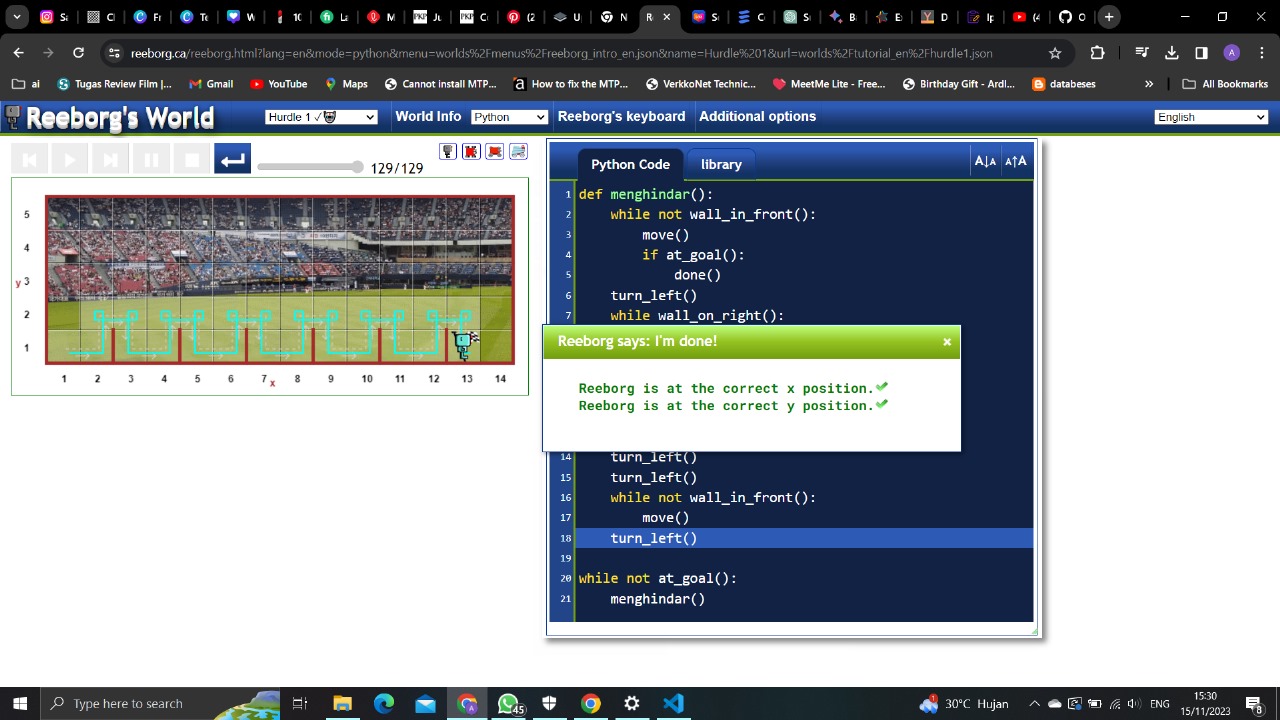
**PROGRAM STUDI D4 MANAJEMEN INFORMATIKA**

**PROGRAM VOKASI**

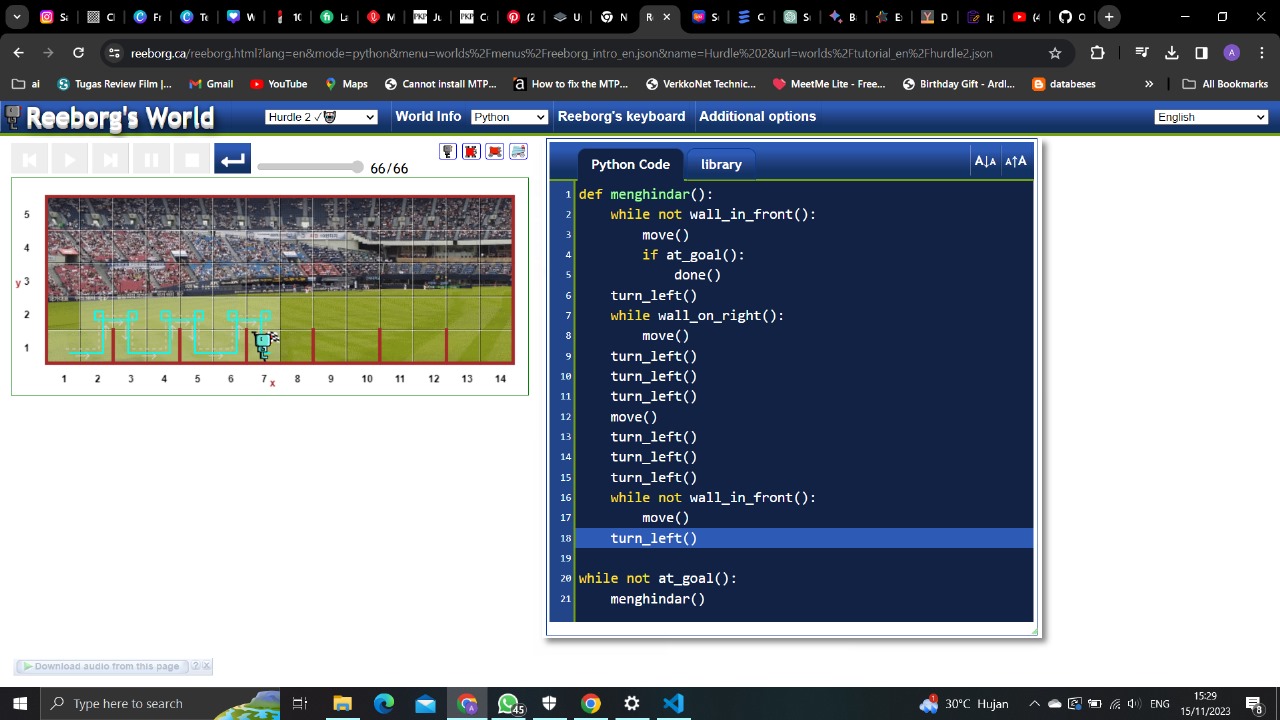
**UNIVERSITAS NEGERI SURABAYA**

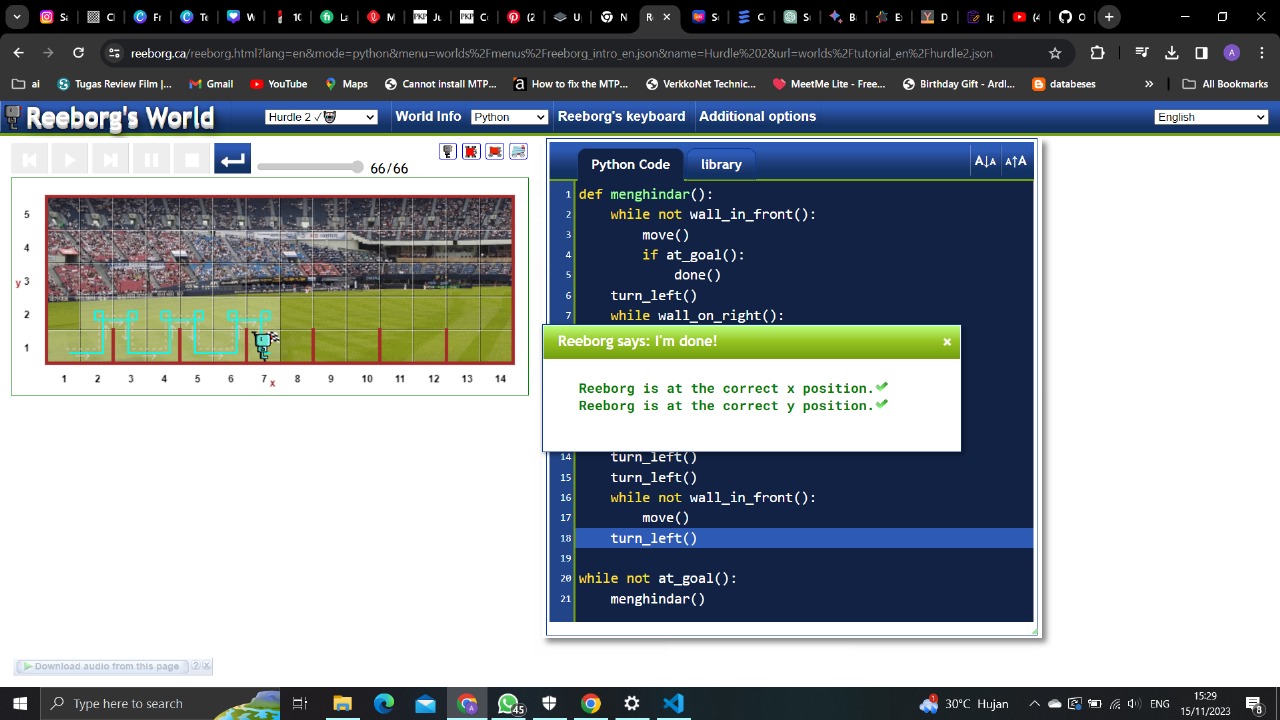
**2023**

* Hurdle 1

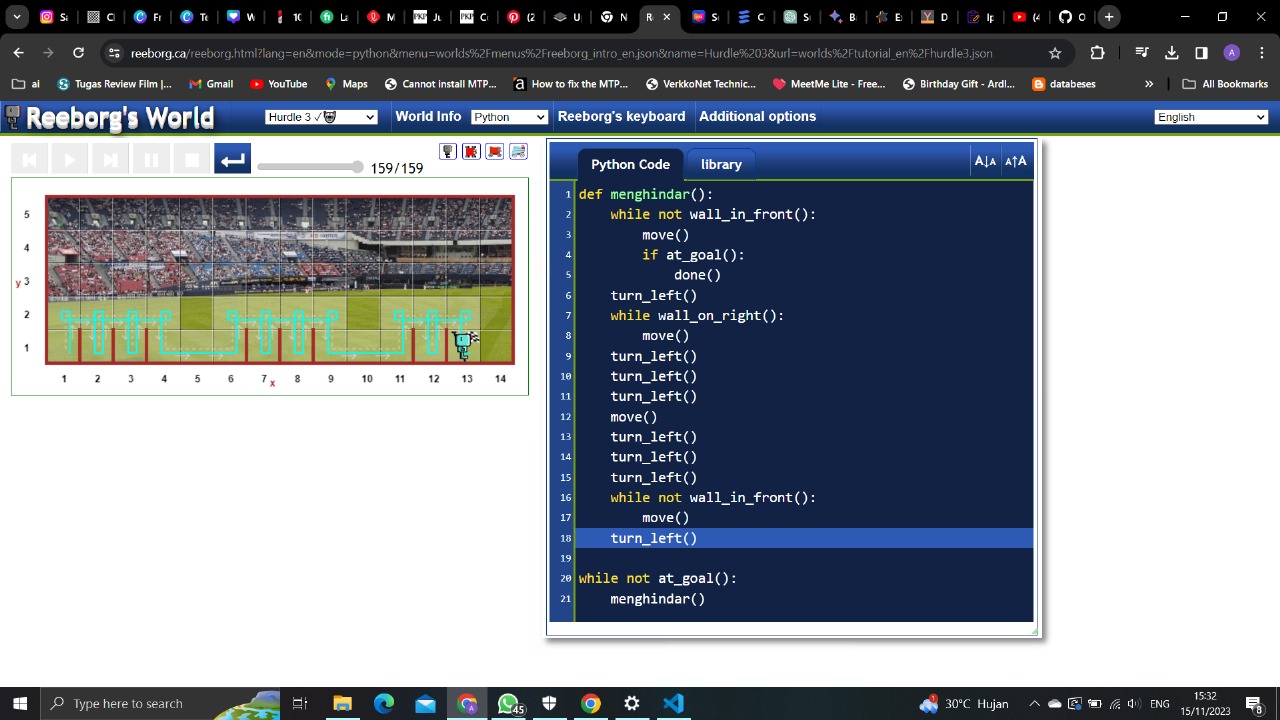


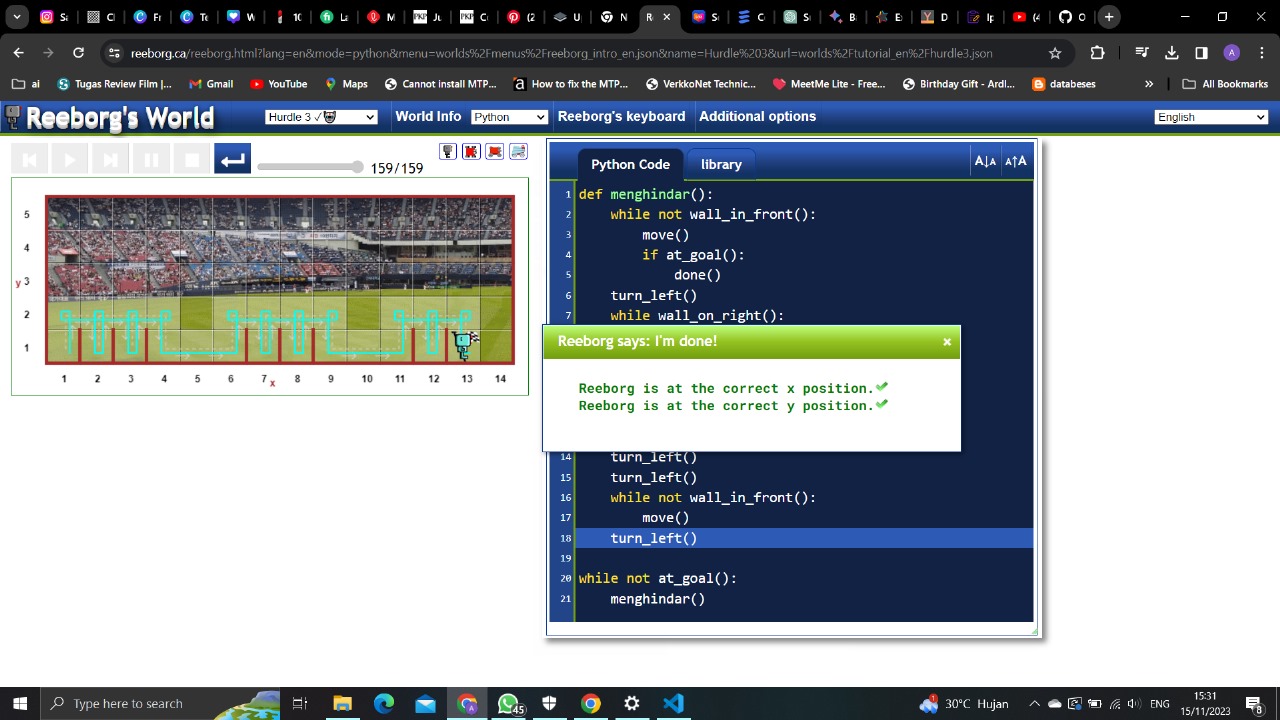
* Hurdle 2



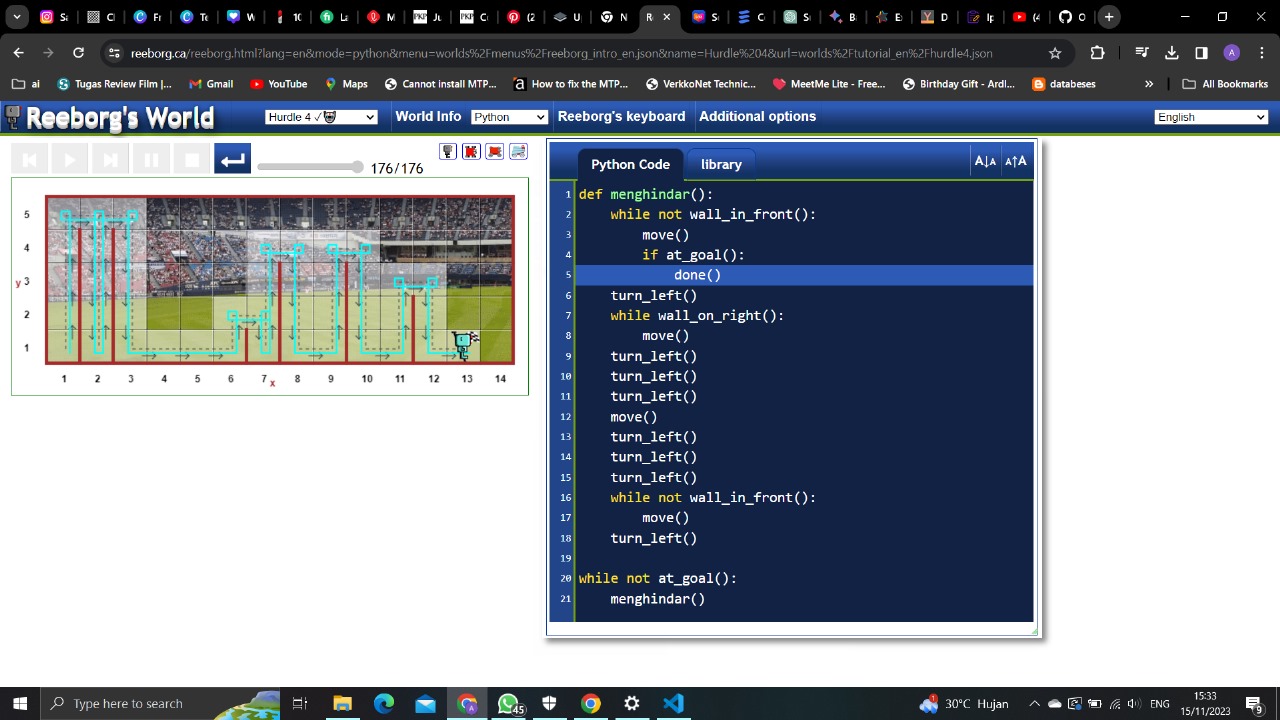


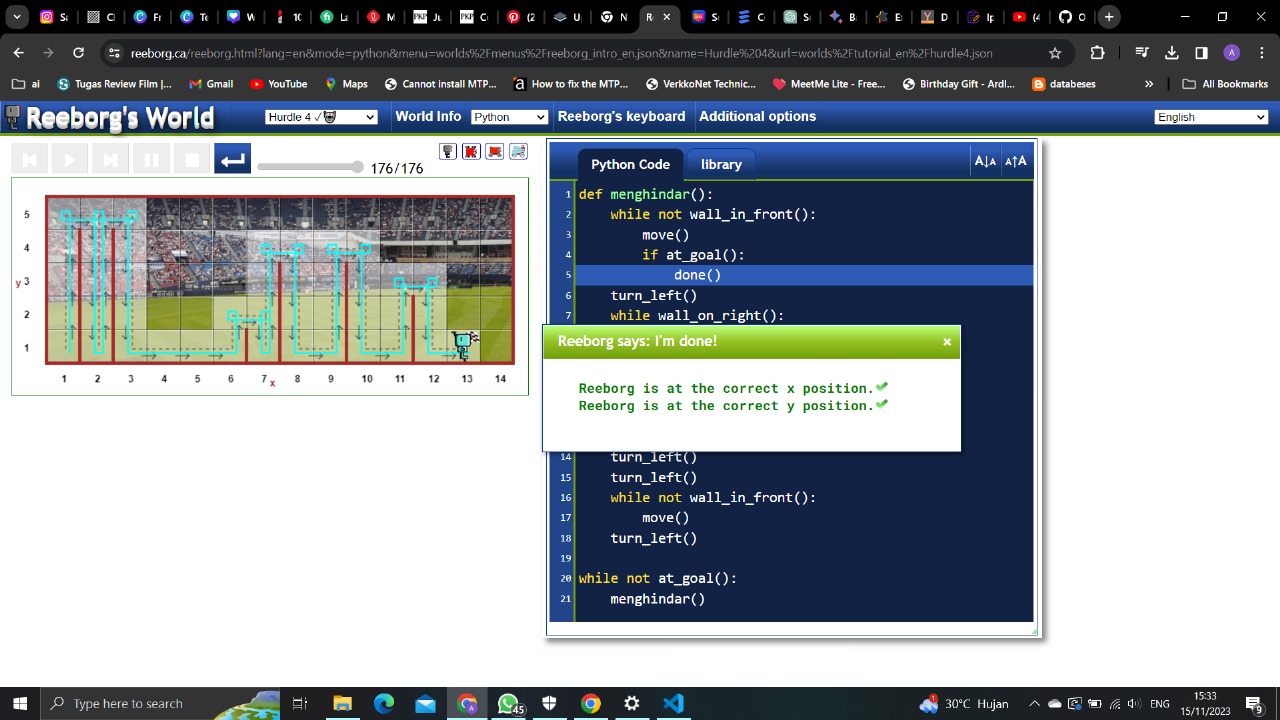
* Hurdle 3





* Hurdle 4





Penjelasan :

Def menghindar () berfungsi sebagai untuk menggerakkan program robot

While not wall\_in\_front () berfungsi sebagai sebagai perintah untuk bergerak jika di depannya tidak ada penghalang yang menghalangi untuk bergerak

While not wall\_on\_right () berfungsi sebagai perintah kapada robot untuk belok kiri jika ada penghalang di sebelah kanan

While not at\_goal () berfungsi sebagai perintah apabila belum mencapai garis finish maka robot kanjut bergerak

If at\_goal () berfungsi sebagai perintah apabila sudah mencapai garis finish maka robot berhenti

Link Github : https://github.com/ardlikafi/tugas\_hurdle\_kelompok\_11\_F